

CHAPITRE 1

UNITES ET RAPPELS

MATHEMATIQUES

1. Soient deux vecteurs de coordonnées : $\vec{A}(1,1,1)$ et $\vec{B}(1,-2,2)$.

Si leur produit vectoriel est $\vec{C} = \vec{A} \wedge \vec{B}$, quelle est la réponse exacte ?

A – \vec{C} est de coordonnées $(0,2,1)$

B – \vec{C} est de coordonnées $(4,2,1)$

C – \vec{C} est de coordonnées $(4,-2,-3)$

D – \vec{C} est de coordonnées $(4,-1,-3)$

E – \vec{C} est de coordonnées $(4,2,-3)$

2. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

Si R est le rayon d'une sphère,

A – son volume est : $(4/3)\pi R^3$

B – sa surface est : $2\pi R$

C – sa surface est : $2\pi R^2$

D – sa surface est : $4\pi R^3$

E – sa surface est : $4\pi R^2$

3. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

Un corps pèse 9,8 N dans le champ de pesanteur terrestre.

- A – son poids est 1000 kg
- B – son poids est 1000 g
- C – sa masse est 1000 g
- D – sa masse est 1 g
- E – sa masse est 1 kg

4. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

Sur la lune, où la pesanteur est 5 fois moindre, la masse d'un objet pesant 9,8 N sur terre :

- A – serait 0,2 g
- B – serait 1000 g
- C – serait 200 g
- D – serait 2 kg
- E – serait 0,2 kg

5. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

La dimension de la viscosité est $ML^{-1}T^{-1}$. La Poise est l'unité de viscosité en CGS (cm, g, s). Par comparaison, comment est la valeur de la viscosité exprimée dans le système SI ?

- A – la viscosité en USI est identique
- B – la viscosité en USI est 100 fois plus grande
- C – la viscosité en USI est 10 fois plus grande
- D – la viscosité en USI est 100 fois plus petite
- E – la viscosité en USI est 10 fois plus petite

6. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

La relation de Bernoulli de l'hydrodynamique où P et P' sont des pressions, v la vitesse, et Z une différence de hauteur s'exprime : $P' = P + \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho g Z$. Alors :

- A – la dimension de P est $ML^{-1}T^{-2}$
- B – la dimension de $\frac{1}{2} \rho v^2$ est MLT^{-2}
- C – la dimension de P est celle d'une énergie divisée par un volume
- D – la dimension de $\rho g Z$ est ML^2T^{-2}
- E – la dimension de $\rho g Z$ est $ML^{-1}T^{-2}$

7. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

Pour la chute d'un corps sous l'action de la pesanteur g , on montre facilement que la position est (à vitesse initiale nulle) :

$Z = Z^0 + \frac{1}{2} g t^2$. Dans ce cas :

A – la dimension de Z est vitesse x temps

B – la dimension de $\frac{1}{2} g t^2$ est LT^{-1}

C – la dimension de $\frac{1}{2} g t^2$ est MLT^2

D – la dimension de $\frac{1}{2} g t^2$ est LT^{-2}

E – la dimension de $\frac{1}{2} g t^2$ est L

8. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

En trigonométrie, on a :

A – $\sin(a + b) = \sin a \cdot \cos b - \sin b \cdot \cos a$

B – $\sin(a - b) = \sin a \cdot \cos b + \sin b \cdot \cos a$

C – $\operatorname{tg}(a + b) = (\operatorname{tg} a + \operatorname{tg} b) / (1 + \operatorname{tg} a \cdot \operatorname{tg} b)$

D – $\sin^2 a = 1 - \cos^2 a$

E – $\cot g a = \frac{\cos a}{\sin a}$

9. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

Calculs de dérivées :

A – on a : $\frac{d}{dx}(A \cdot f(x)) = A \cdot \frac{df(x)}{dx} + \frac{dA}{dx} \cdot f(x)$

B – si A est constante, $\frac{d}{dx}(A \cdot f(x)) = A \cdot \frac{df(x)}{dx}$

C – on a : $\frac{d}{dx}(f(x) + g(x)) = \frac{df(x)}{dx} + \frac{dg(x)}{dx}$

D – on a : $\frac{d}{dx}\left(\frac{f(x)}{g(x)}\right) = \frac{df(x)}{dx} \cdot \frac{1}{g(x)} - f(x) \cdot \frac{dg(x)}{dx}$

E – on a : $\frac{d}{dx}\left(\frac{f(x)}{g(x)}\right) = \frac{df(x)}{dx} \cdot \frac{1}{g(x)} - f(x) \cdot \frac{dg(x)}{dx}$

10. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?
Calculs de dérivées (suite) :

A – on a : $\frac{d}{dx}(\ln(x)) = -\frac{1}{x}$

B – si A est une constante, on a :

$$\frac{d}{dx}(\exp(Ax)) = \exp(Ax)$$

C – on a : $\frac{d}{dx}(\cos x) = -\sin x$

D – on a : $\frac{d}{dx}(A^x) = A \cdot x \cdot \ln A$

E – on a : $\frac{d}{dx}(\sin x) = -\cos x$

11. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?
Calculs de primitives :

A – on a : $\int \frac{1}{x} dx = \ln x + \text{cte}$

B – on a : $\int x^2 dx = \frac{x^3}{3} + \text{cte}$

C – on a : $\int \sin x dx = -\cos x + \text{cte}$

D – on a : $\int \sqrt{x} dx = \frac{2}{3} x^{3/2} + \text{cte}$

E – si A est constante, on a : $\int e^{Ax} dx = \frac{1}{A} e^{Ax} + \text{cte}$

L'énoncé suivant correspond à deux QCM (12 et 13). Il sera en caractères gras.

On admettra que la formule donnant la période d'un pendule de longueur L dans le champ de la pesanteur (g)

est : $T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$.

12. Ces équations aux dimensions sont-elles vraies ?

- A – la dimension de g est LT^{-1}
- B – la dimension de L/g est L^2T^{-1}
- C – la dimension de L/g est T^{-2}
- D – la dimension de g est LT^{-2}
- E – la dimension de L/g est T^{-2}

Par similarité, on suppose que la période du mouvement d'une masse fixée au bout d'un ressort doit être de la forme $T = U.m^\alpha.k^\beta$, U étant un coefficient numérique, les exposants α et β également, et k un grandeur spécifique au ressort à déterminer.

13. Dédire la dimension de k en fonction de α et β :

- A – elle est : $[k] = M^{-\alpha-\beta} . T^{1-\beta}$
- B – elle est : $[k] = M^{-\alpha+\beta} . T^{1+\beta}$
- C – elle est : $[k] = M^{\alpha/\beta} . T^{-1/\beta}$
- D – elle est : $[k] = M^{-\alpha/\beta} . T^{1/\beta}$
- E – elle est : $[k] = M^{-\alpha/\beta} . T^{-1/\beta}$

On va admettre la loi de Hooke pour le ressort : $F = -k.x$, où x est l'élongation. En déduisant α et β à partir de la question précédente et de cette loi, on doit retrouver la formule donnant la période de cet autre pendule.

14. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

- A – on a : $T = U\sqrt{k.m}$
- B – on a : $T = U\sqrt{k/m}$
- C – on a : $T = U\sqrt{m/k}$
- D – on a : $T = U\sqrt{m-k}$
- E – on a : $T = U.k\sqrt{m}$

15. On place en série deux résistances R_1 et R_2 de 10000Ω , mesurées avec une incertitude absolue $\Delta R_1 = \Delta R_2 = \pm 100 \Omega$. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

- A – on a : $\Delta R = 100 \Omega$
- B – on a : $\Delta R = 50 \Omega$
- C – on a : $\Delta R = 200 \Omega$
- D – l'incertitude relative sur R est 1 %
- E – l'incertitude relative sur R est 2 %

16. On place en parallèle deux résistances R_1 et R_2 de 10000Ω , mesurées avec une incertitude absolue $\Delta R_1 = \Delta R_2 = \pm 100 \Omega$. Quelle(s) est (sont) la (les) réponse(s) exacte(s) ?

- A – on a : $\Delta R = 100 \Omega$
- B – on a : $\Delta R = 50 \Omega$
- C – on a : $\Delta R = 200 \Omega$
- D – l'incertitude relative sur R est 1 %
- E – l'incertitude relative sur R est 2 %

L'énoncé suivant correspond à plusieurs QCM (17 à 21). Il sera en caractères gras.

Dans une artère de 4 mm de diamètre, le débit au repos est 200 ml/min.

17. A l'effort, le débit est multiplié par 4. Que vaut alors le débit en USI (unités du système SI) ?

- A – $800 \cdot 10^{-4}$
- B – $8 \cdot 10^{-4}$
- C – $1,33 \cdot 10^{-5}$
- D – $1,33 \cdot 10^{-4}$
- E – $8 \cdot 10^{-3}$

18. On suppose que le diamètre ne change pas. Comment évolue la vitesse à l'effort ?

- A – x 2
- B – x 4
- C – x 0,5
- D – x 0,25
- E – x 1

19. Dans ces conditions, calculer la valeur approchée de la vitesse à l'effort.

- A – 6 m.s⁻¹
- B – 1 m.s⁻¹
- C – 10 m.s⁻¹
- D – 0,1 m.s⁻¹
- E – 0,6 m.s⁻¹

On suppose maintenant que l'artère s'est dilatée. Le diamètre a été multiplié par 1,4.

20. Comment a évolué la vitesse par rapport à celle au repos ?

- A – x 1,4
- B – x 0,5
- C – x 2
- D – x 0,7
- E – x 4

21. Quelle est la valeur approchée de la section de l'artère dilatée en USI (unités du système SI) ?

- A – 1,25.10⁻⁶
- B – 1,25.10⁻⁴
- C – 2,5.10⁻⁵
- D – 1,25.10⁻⁵
- E – 1,25.10⁻³

RÉPONSES

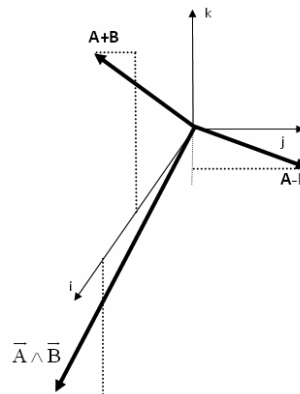
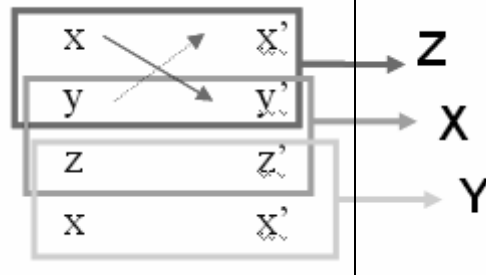
1 D

Le produit vectoriel de deux vecteurs est un vecteur, ses trois composantes (X, Y, Z) sont à partir de (x, y, z) et (x', y', z') :

$X = yz' - y'z$ (les autres par permutation circulaire).

Donc : $X = 1.2 - 1.(-2) = +4$, $Y = 1.1 - 1.2 = -1$ et $Z = 1.(-2) - 1.1 = -3$.

Moyen mnémotechnique :
On remplit 2 colonnes avec les 3 coordonnées des 2 vecteurs, puis on recopie encore la première ligne (équivalent à 1 permutation supplémentaire) ; les produits sont tracé en diagonale sur deux lignes consécutives (+ de haut/gauche vers bas/droite et - dans l'autre sens) ; Z ne dépend pas de z ou z' , etc.



NOTE IMPORTANTE : Le produit vectoriel est utilisé pour la loi de Laplace et dans tout le chapitre magnétisme.

2 A - E

La formule donnant la surface d'une sphère est souvent oubliée ou inconnue, elle es utile pour les calculs d'angles solides (voir la dosimétrie). Ne pas confondre avec la surface du cercle !